



53606-  
2009

53 12—2009/883



2010

27 2002 . 184- « — 1.0—2004 « », »

1 29- -

2 363 « »

3 15 2009 . 931- -

4

( ) « » « » « » — - -  
— ,

Global navigation satellite system. Methods and technologies of geodetic and cadastral works execution.  
Metrological support. Basic principles

— 2011—01—01

1

-  
-  
-  
-

2

8

52457—2005

:

-

52928—2008

22268—76

—

-

« \_\_\_\_\_ », \_\_\_\_\_ 1 \_\_\_\_\_,

-

( \_\_\_\_\_ ) ( \_\_\_\_\_ ),  
\_\_\_\_\_, \_\_\_\_\_,

-  
-

3

8

22266,

52457,

52928

-

3.1

:

-

3.2

:

-

—

3.3 : , , -  
-

3.4 : , ( -  
-),

3.5 : , ,

3.6 : , , -  
-  
-

3.7 : , , -  
-

3.8 : , -

4 :  
-  
-  
- ;  
- ;  
- ;  
GPS -

5  
5.1 -  
-

5.2 -  
-

5.3 , -  
- :  
- ;  
- ;

5.4 -  
-  
- :  
- ;

	•	;		*
	•	,	,	*
	•	;	,	-
	•	;	,	-
	•	;	,	-
	•	,	,	,
	•	;	,	,
	•	),	;	},
	•	,	,	-
	-	,	.	-
	6			
	6.1	,	,	-
	•	,	,	-
	•	(	, . .).	;
	6.2			-
	.	,	.	-
	•	{	,	-
	•	);	,	-
	•	);	,	-
	•	(	,	-
	•	);	,	-
	•	(	,	-
	•	,	).	-
	6.3			-
	:	—	:	-
	6.4	,	,	-
GPS.		,	( 10—15 )	-
	7			
	7.1			
	7.1.1	(	,	).

	— ; ( ; )	-
7.1.2	( ; )	-
7.1.3	:	-
7.1.4	:	-
7.1.5	: GPS — 10 ; — 20 ( )	-
	: 5 2 ; 2 10	-
7.2		-
7.2.1		-
7.2.2	—	-
7.2.3		-
7.2.4	( , )	-
SO	—	-
7.2.5	1—2	-
7.3		-
7.3.1		-
7.3.2		-
•	( ; )	-
-	( ; )	-
7.3.3	)	-

7.3.4

7.3.5

1)

$$\begin{matrix} (5+0.10^{-*}) \\ (10 \cdot 10^{**}) \end{matrix}$$

2)

$$\begin{matrix} (5 - D \cdot 10^{-*}) \\ (10 - 2D \cdot 10^{**}) \end{matrix}$$

7.3.6

).

7.3.7

8

8

( 5—10 ).

(  
).

( )

- 1) (20 D 10-⑥) ; ;
  - (20 \*2D 10-⑥) ; ;
  - 2) (20 2D 10\*⑥) ; ;
  - (20 \*2D 10'⑥) ; .
- 7.3.8

## 8

### 8.1

#### 8.1.1

#### 8.1.2

#### 8.1.3

>

( ) ;

( ) ;

( ) ;

( - ) .

### 8.2

#### 8.2.1

)

#### 8.2.2

;

$$\frac{42.2}{*1'2}$$

(.)<sup>2</sup>

(1)

$$4^SP_3 < 0 - Pi < 0^s / < U$$

(2)

/—  
f<sub>3</sub>—  
—



d—  
8.2.3

f,

$$\begin{aligned} \cdot (/ = (7, > + 4^{\wedge} * > - 1 \ 1 (< .) \\ /, - /_3 \\ < * /) = ' ( 0 + * 2 \end{aligned} \tag{3}$$

$$\text{Sj - PiftJ - PatM}'' + \text{Apj.} \tag{4}$$

$$\text{APi} \tag{5}$$

" 2—  
/—  
f<sub>2</sub>—  
2<sup>\*u</sup>—

f<sub>2</sub>—j<sup>-</sup>  
, (/ 2 ( )—

$$6, = f(l).$$

$$\{l, \} = 0 \quad \{2l, \} = 0,$$

8.2.4

$$(2 \quad 6).$$

$$- \min(2 + [ /100]. 6). \tag{6}$$

/100.

8.2.5

1) /-

$$a_0 + a_1 t + \dots + a_n X^n = v_j, \tag{7}$$

0<sup>o</sup> ..... " —  
£>, —

$$\begin{aligned} (4) \\ (/ = 1.2 \dots / ); \\ (7) \end{aligned}$$

2)

$$= ( \quad )^{-1} \tag{8}$$

$$, = ( 0, \dots );$$

—  
—

, b - {E>, ..... )\n

$$= \begin{array}{|c|} \hline 1 \quad *? \\ 1 \quad h \quad . \quad - \\ \hline 1 \quad t, \quad '2, \quad . \quad t? \\ \hline 1 \quad * \\ \hline \end{array}$$

3)

$$= \sqrt{\frac{v_1^2}{v_1^2 + v_f^2 \dots V^2 m} - ( + 1)}$$

MsM (10)

4 —

(10)

70 %

8.3

8.3.1

8.3.2

8.3.3

8.4

8.4.1

8.4.2

8.4.3		-
8.5	-	
8.5.1		-
		-
		,
8.5.2	-	-
		-
	,	-
		-
		-
		-

629.783:[528.2+528.344+523.34.13]:006.354

07.040

50

6801

:

,

-

U.8.

09.11.2010.

02.12.2010.

60x84/».

. . . 1.40. . . 1.10. 97 . . .990.

« . . . 123995 . . . 4.

«www.gostrifo.nj info£gostinfo.ru

« — .« »

« . . . 105062 . . . ,,